



Fe de erratas

Página 10

Se corrigen los datos señalados.

Los aparatos fundamentales para nuestras necesidades son:

- Voltímetros de c.c. y c.a., para 0-400 V.
- Amperímetros de c.c. y c.a., para 0-10 A.
- Watímetros de 2,5-5 A, 0-400 V, $\cos\phi = 0,33$ y $\cos\phi = 1$.
- Frecuencímetros de 45 a 55 Hz, 220/380 V.
- Fasímetros de 2,5-5 A, 0-400 V.
- Óhmetros de 0-200 Ω .
- Megóhmetros de 1.000 V, 400 M Ω .
- Termómetros de -50 a 1.300 $^{\circ}\text{C}$.
- Tacómetros de 5 a 100.000 r.p.m.

Página 11

Se actualiza imagen en Figura 1.22.

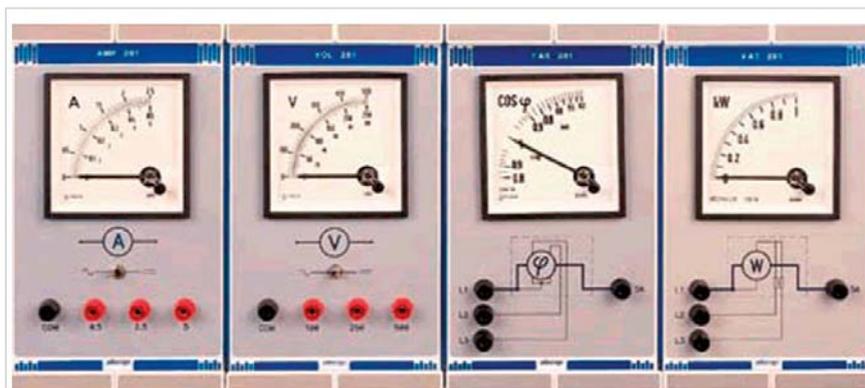


Figura 1.22. Aparatos de medidas analógicas especiales para montar sobre bastidores o bancos de ensayos (cortesía de ALECOP).

Página 12

Se corrigen los datos señalados.

El equipo mínimo de máquinas para ensayos se compone de:

- Transformador monofásico con devanados subdivididos para acoplar diferentes tensiones.
- Transformador trifásico con devanados subdivididos para acoplar diferentes tensiones.
- Motor de corriente alterna trifásica, de rotor en cortocircuito, para 230/400 V o bien 400/695 V y 1 CV de potencia.
- Motor de corriente alterna trifásica con rotor devanado, para 230/400 V o 400/695 V y 1 CV de potencia.
- Alternador trifásico, para tensiones de 220/380 V y 1 CV.
- Máquina de corriente continua de excitación *compound*. Adecuada para ser utilizada como generador y como motor, de excitación serie, *shunt* y compuesta.

Página 18

Se modifica enunciado de la actividad de aplicación 1.5.

1.5. Explica para qué nos sirven los aparatos de medidas mecánicas.

Página 22

Se sustituye la ecuación.

El flujo será:

$$\Phi = H \cdot S \cdot \cos \varphi = 40 \times 10 \times 0,5 = 200 \text{ max velios} = \frac{200}{10^8} \text{ weber}$$

Página 25

Se corrige redacción.

Para aplicar esta regla, haremos coincidir el eje del sacacorchos con el eje de la bobina a la vez que lo hacemos girar en el mismo sentido en el que la corriente recorre las espiras, de forma que el sentido de avance de éste nos indica si las líneas de fuerza en el interior de la bobina entran por el polo sur y salen por el polo norte, como se muestra en la Figura 2.16.

Página 26

Se actualiza redacción.

El radio (r) empleado en esta expresión será el radio medio de la bobina.

Página 29

Se revisa redacción.

Las variaciones de campo crean en la espira una fuerza electromotriz inducida y, como consecuencia, una corriente inducida.

Página 69

Se actualizan datos.

- Autotransformadores monofásicos de 400 V en el primario y regulables de 0 a 230 V en el secundario, 1 kVA a 50 Hz. El símbolo D corresponde a la representación unifilar; el E, a la multifilar.

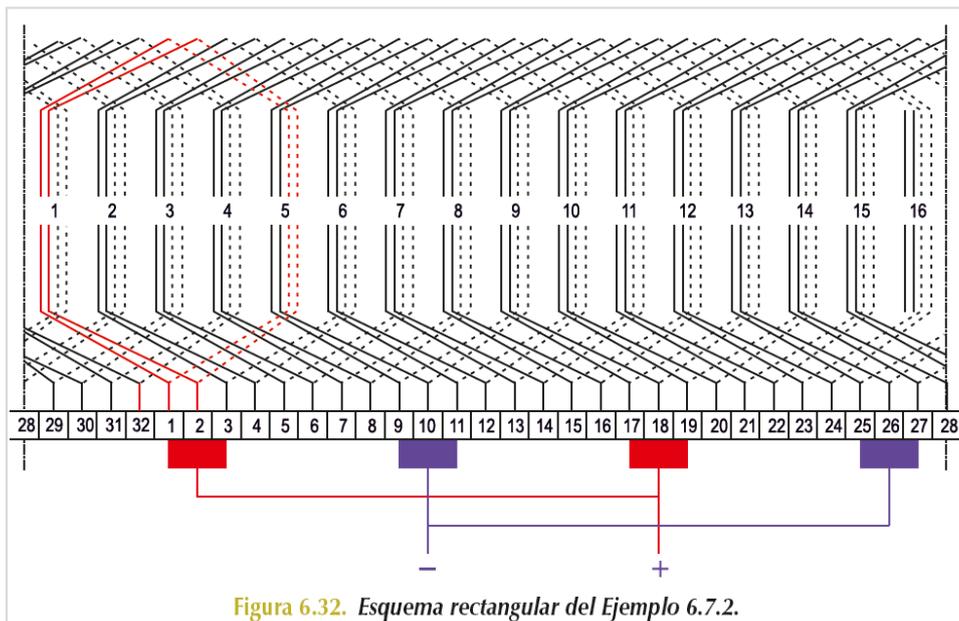
Página 75

Se revisan datos.

CONSIDERACIONES PREVIAS: Al aplicar tensión de 400 V al primario, cada bobinado o fase del primario, por estar conectado en estrella, está sometido a una tensión de $400/\sqrt{3} = 230$ V. Si aplicamos tensión de 230 V al primario, cada bobina o fase soporta una tensión de $230/\sqrt{3} = 133$ V.

Página 118

Se actualiza figura.

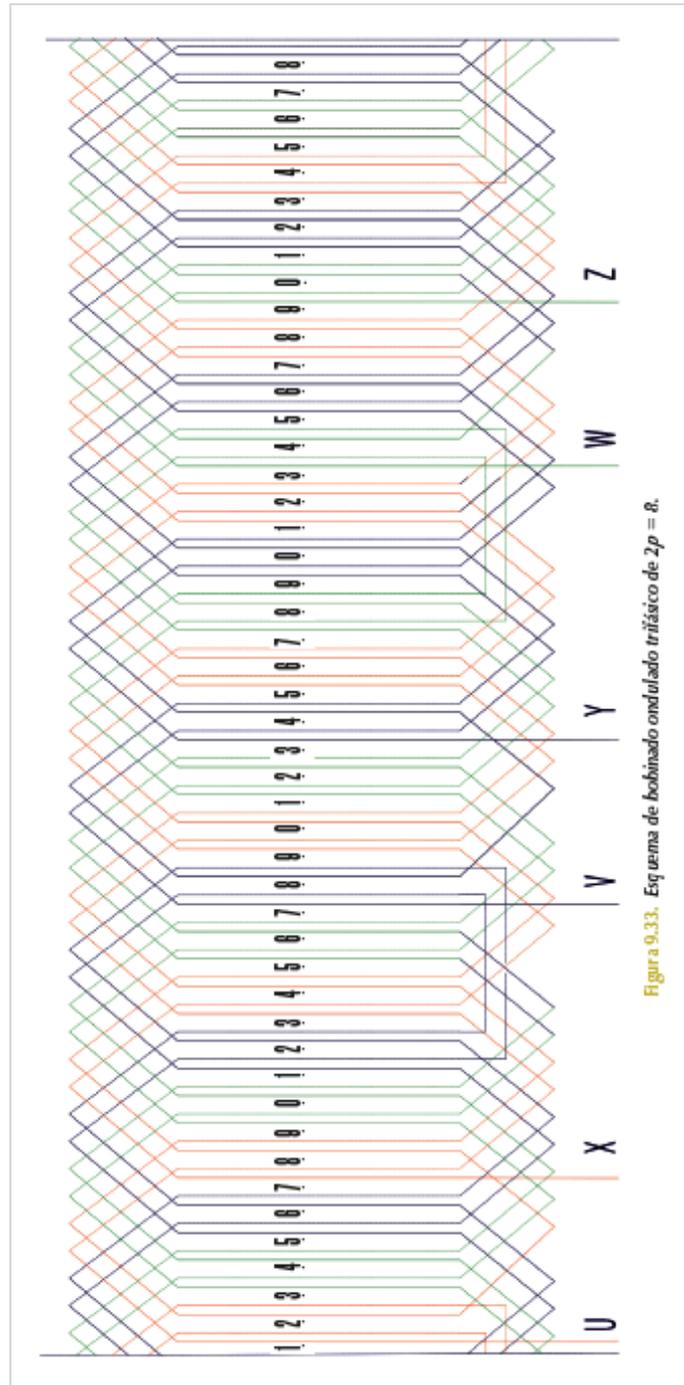
**Página 169**

Se modifican subíndices.

1. Abrir el circuito exterior por la acción del interruptor Q_3 , con lo que se evita la desviación de la corriente por el circuito exterior.
2. Una vez alcanzado el valor nominal de la tensión en bornes, regular ésta con el reóstato de campo R_2 al valor deseado.

Página 212

Se actualiza figura.



Página 217

Se revisa ecuación.

$$U = \frac{K}{2pq} = \frac{24}{4 \cdot 3} = \frac{24}{12} = 2 \text{ bobinas por grupo}$$

Página 257

Se modifica dato y se actualiza redacción.

Los datos se recogerán en la Tabla 11.5. Estos valores se tomarán para factores de potencia determinados, por ejemplo 0,8. Se harán tantas tablas como valores de $\cos\phi$ se deseen representar.

6. La representación de las curvas correspondientes a los datos tomados en el ensayo se hará en la gráfica de la Figura 11.19.

Página 261

Se corrige referencia cruzada.

Otra forma de arranque es la que se efectúa con la ayuda de un motor de c.c. Para ello haremos las conexiones y acoplamiento representados en la Figura 11.23, realizando a continuación el mismo proceso que se sigue para acoplar a red un alternador.

Páginas XIII y 278

Se actualiza título y texto.

■ 12. Instalación de los motores eléctricos	277
12.1. Condiciones que han de cumplir los locales	278
12.2. Condiciones mecánicas	278
12.2.1. Fundaciones o cimientos	278
12.2.2. Tipos de bases	280

■ ■ 12.2.1. Fundaciones o cimientos

Las fundaciones o cimientos (partes de una estructura que transmite al terreno de sustentante su peso y el de las cargas que soporta) donde será colocado el motor deben ser planas y, si es posible, han de estar exentas de vibraciones. La fundación puede ser fija o elástica.